Vol. 39, No. 6 Jun. 2018

doi: 10.12068/j. issn. 1005 - 3026. 2018. 06. 002

IT 服务外包进度风险控制的改进禁忌搜索算法

卢福强1,2、毕华玲1,2、黄 敏1、靳萌萌3

(1. 东北大学 信息科学与工程学院、辽宁 沈阳 110819; 2. 东北大学秦皇岛分校 管理学院,河北 秦皇岛 066004; 3. 武汉大学 信息管理学院, 湖北 武汉 430000)

摘 要:随着近年来 IT 服务外包的迅猛发展,对于项目的进度风险控制也成为了亟待解决的问题之一. 针对 IT 服务外包项目进度风险控制问题,建立了两层的数学模型. 考虑到该优化问题是一个 NP 难问题且具 有层次结构,设计了改进的禁忌搜索算法进行求解. 主要改进包括初始解的启发式方法产生,禁忌表动态构造 等方面. 在仿真实验的基础上,对算法稳定性、算法收敛性和有效性等进行了分析,并与传统禁忌搜索算法的 仿真结果进行比较,验证所设计算法的有效性.

关 键 词: 禁忌搜索;IT 服务外包;进度风险;风险管理

中图分类号: N 945 文献标志码: A 文章编号: 1005-3026(2018)06-0766-05

Extended Tabu Search Algorithm for Schedule Risk Control of **IT Outsourcing Project**

LU Fu-qiang^{1,2}, BI Hua-ling^{1,2}, HUANG Min¹, JIN Meng-meng³

(1. School of Information Science & Engineering, Northeastern University, Shenyang 110819, China; 2. Academy of Management, Northeastern University at Qinhuangdao, Qinhuangdao 066004, China; 3. School of Information Management, Wuhan University, Wuhan 430000, China. Corresponding author: BI Hua-ling, E-mail: bihualing@ neuq. edu. cn)

Abstract: With the rapid development of IT outsourcing projects in recent years, the schedule risk control has also become one of the urgent issues to be solved. Based on the optimization problems of schedule risk control in IT outsourcing projects, a two-level mathematical model was built. For the NP hard and hierarchical structure of the optimization problem, the basic tabu search algorithm was improved in generating initial solution with heuristic methods and constructing dynamic tabu list. According to the result of simulation experiment, the improved algorithm was analyzed in reliability, convergence and effectiveness. In addition, the simulation results were also compared with traditional tabu search algorithm, and the value of the improved tabu search is verified.

Key words: tabu search; IT outsourcing project; schedule risk; risk management

随着 IT 技术和管理思想的不断成熟和发展. IT 外包的概念逐渐在企业的视野占据一席之地. 尽管 IT 外包具有诸多优点,但风险和收益并存, 使得 IT 外包居高不下的失败率成为了该领域一 直以来亟待解决的问题[1]. 软件项目拖期是业界 的一个普遍现象,进度延期可能直接导致项目质 量下降、费用超支甚至失败,因此项目执行过程中 对于进度的风险控制至关重要.

近年来,关于项目进度风险的相关研究逐渐 增多. 已有学者[2-4]设计了多种群粒子群算法求 解考虑软件外包特性的进度风险控制问题,构建 了基于进度的软件项目风险优化控制决策模型, 提出开发者收益最大化的思路.

本文针对 IT 外包项目进度风险管理的分布 式决策特点建立了两层的数学模型,两层的结构 导致问题比较复杂. 传统的禁忌搜索算法难以求

收稿日期: 2017-02-15

基金项目: 国家杰出青年基金资助项目(71325002); 国家自然科学基金资助项目(71401027,61402088,71701037); 河北省自然科 学基金资助项目(G2016501086,F2017501041);河北省高等学校科学技术研究重点项目(ZD2016202);中央高校基本 科研业务费专项资金资助项目(N172304016);国家自然科学基金重点国际合作研究项目(71620107003).

作者简介:卢福强(1980 -),男,辽宁阜新人,东北大学副教授;黄 敏(1968 -),女,福建长乐人,东北大学教授,博士生导师.

解^[5],于是,设计了改进的禁忌搜索算法,主要包括初始解的启发式方法产生,禁忌表动态构造等方面.在仿真实验中,从算法稳定性、算法效率以及各参数对算法性能的影响等方面进行了算法的性能分析,表明了改进的禁忌搜索算法的有效性和稳定性.

1 IT 服务外包进度风险控制问题

IT 服务外包项目的风险控制问题由两层分布式决策模型^[6]描述,上层和下层分别描述了委托方和承包商的决策过程.

上层模型:

$$\min \sum_{i=1}^{m} x_i . \tag{1}$$

s. t.
$$\sum_{i=1}^{n} x_i \le B_{\text{max}}$$
, (2)

$$\frac{T_i(x_i) - TA_i}{TA_i} \le r , \qquad (3)$$

$$x_i \ge 0, i = 1, 2, \dots, m$$
 (4)

式(1)表示上层模型的目标极小化进度风险管理资金.式(2)表示各个承包商分得的风险管理资金之和小于上限 B_{max} .式(3)表示项目工期要满足一定的拖期水平 r,其中 TA_i 和 $T_i(x_i)$ 分别为各承包商负责子项目的计划工期和实际工期.

在下层模型中,各活动间的紧前关系用网络计划图来表示,节点表示活动,每条有向弧表示两个活动间的优先权,项目工期可根据关键路径上活动的实际执行时间之和得到.下层决策者为承包商 *i*,承包商 *i* 在其分配到的资金下选择最优的资金分配方案 *y_{ij}*使其工期最小.

下层模型:

$$\min T_{i}(x_{i}) . \qquad (5)$$
s. t. $T_{i}(x_{i}) = \max_{j=1,2,\dots,N_{i}} (AS_{ij}(y_{ij}) + t_{ij}(y_{ij})) ,$
(6)

 $t_{ii}^{\mathrm{L}} \leqslant t_{ii}(y_{ii}) \leqslant t_{ii}^{\mathrm{U}}, \tag{7}$

$$AS_{ij_1}(y_{ij_1}) + t_{ij_1}(y_{ij_1}) \leq AS_{ij}(y_{ij}),$$

$$\forall j_1 \in p_i(j) , \tag{8}$$

$$ES_{ij} \leq AS_{ij}(y_{ij}) \leq LS_{ij}, \qquad (9)$$

$$\sum_{i=1}^{N_i} y_{ij} \leqslant x_i^* , \qquad (10)$$

$$y_{ij} \ge 0, i = 1, 2, \dots, m, j = 1, 2, \dots, N_i.$$
 (11)

式(6)表示各承包商的实际工期等于各活动中最大的结束时间. 式(7)表示活动j的执行时间 $t_{ij}(y_{ij})$ 的范围. 式(8)表示活动之间的紧前约束关

系, $AS_{ij}(y_{ij})$ 为承包商 i 的活动 j 的开始时间, $p_i(j)$ 表示承包商 i 活动 j 的紧前活动集合. 式(9) 表示活动 j 最早和最晚的开始时间. 式(10) 表示各活动分配的风险管理资金之和不超过所分配到的资金. m 为承包商数量, N_i 为承包商 i 负责项目活动的数量.

2 改进禁忌搜索算法

禁忌搜索(TS)是一种元启发式优化算法^[5]. 当本优化问题中承包商数量和关键路径上活动数量较大时,该问题搜索空间的规模将迅速增大,并带来两个问题:①在大规模的搜索空间中随机产生初始解,易导致初始解的质量低,从而大大降低算法的寻优^[7-8],根据问题中约束的特点设计启发式方法来产生初始解,以期提高算法的效率和可靠性;②由于问题中不同承包商负责项目的活动数量是不同的,若采用定长的禁忌表,则只能以最大数量作为禁忌表的长度. 当时活动的数量小于最大数量时,就带来禁忌表长度过长的问题,导致搜索的效率和速度降低. 根据不同子项目中活动数量的变化,设计了动态禁忌表,以期提高算法的寻优效率.

2.1 适应值函数

分别将上层模型和下层模型的目标函数作为 相应的适应值函数.

2.2 启发式方法生成初始解

为了提高算法的效率,采用启发式方法来寻找一个可行解作为初始解^[7]. 观察模型可以得知,下层模型中的约束(7)属于较复杂的约束, $[t_{ij}^{\mathsf{L}}, t_{ij}^{\mathsf{L}}]$ 表示活动j执行时间范围,而活动j的实际执行时间 $t_{ij}(y_{ij})$ 是一个关于资金 y_{ij} 的单调减函数,所以可以从执行时间范围的上限 t_{ij}^{L} 出发,利用 $t_{ij}(y_{ij})$ 与 y_{ij} 的关系找出预测的资金下限,该下限比较接近于实际资金下限. 从该预测资金下限向上的邻域内随机寻找可行解. 若一定次数内找不到,则扩大邻域范围继续寻找,直到找到一个可行解作为初始解.

2.3 移动与邻域

下层解的编码, $\{y_1, y_2, \dots, y_{N_i}\}$ 中每个变量均采用 10 位长的二进制数表示,长度为 $10N_i$. 在下层中,对串联的 $10N_i$ 位长的二进制解采用 2 – opt [9] 的移动方式产生邻域解,邻域规模为 $50N_i^2$ – $5N_i$. 当 N_i 较大时,问题规模较大. 为了提高算法的执行效率,考虑随机抽取一部分的邻域作为 $(50N_i^2$ –

5N.) S候选解集, S 为邻域的抽取比例.

2.4 动态禁忌表

禁忌表的大小在很大程度上影响搜索速度和解的质量^[8],因此,将产生邻域的 2 – opt 操作时的移动作为禁忌对象,构造了动态禁忌表,使算法具有更好的搜索性能. 禁忌表长度^[7]与问题规模的关系表示为 $\sqrt{V \times N_i}$,其中 V 是一个调节系数,取值可根据实际情况设置.

2.5 渴望水平

渴望水平采用基于适应值的准则^[8]. 如果某个候选解的适应值优于历史最优值,那么无论这个候选解是否在禁忌表中,都会被选择接受作为新的当前解.

2.6 停止准则

同时采用两种停止准则^[8-9]:①给定最大迭代步数 NG 作为停止准则;②设定某对象的最大禁忌频率,当目标历史最优值连续 10 次迭代得不到改善,则算法停止.

2.7 算法流程

改进禁忌搜索算法流程图如图1所示.

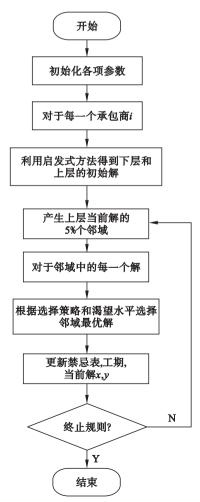


图 1 改进禁忌搜索算法的流程

Fig. 1 Procedures of extended tabu search

3 仿真实验

3.1 算例设计

通过两个算例对 IT 外包项目进度风险控制模型的改进禁忌搜索算法进行仿真实验,来验证模型与算法的合理性和有效性.

3.1.1 算例一

IT 外包项目中只有 1 个子项目, 承包给 1 个 承包商, m=1. 该项目有 7 个活动, $N_i=7$, 项目的 网络计划图, 如图 2 所示. 每一个活动的执行时间 与风险控制资金投入之间的关系, 由单调减函数 表示为

$$t_{ii}(y_{ii}) = t_{ii} \exp(-\mu_{ii} y_{ii})$$
 (12)

这里 $i=1,j=1,2,\cdots,7$. μ_{ij} 的不同取值表示相同风险控制投入对于不同活动的风险控制效果的区别. 委托方为 IT 外包项目的进度风险进行管理资金投入为 1 000, $B_{max}=1$ 000. 承包商的最大拖期水平为 5%,r=0.05. 各活动未进行风险控制时的执行时间 t_{ij} 、委托方需要的执行时间范围 $\begin{bmatrix} t_{ii}^L, t_{ii}^{U} \end{bmatrix}$, μ_{ij} 的不同取值见表 1.

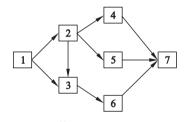


图 2 算例一的网络计划图 Fig. 2 Network plan for example 1

在风险控制资金的作用下,各活动的工期会相应的缩减,随着风险控制资金的增加,活动的工期缩减量也随之增大.

表 1 参数的取值 Table 1 Value of parameters

	Table 1	Value of parameters	
活动 j	t_{ij}	$\left[\ t_{ij}^{\rm L}\ , t_{ij}^{\rm U}\ \right]$	$oldsymbol{\mu}_{ij}$
1	12	[10,11]	0.001
2	10	[8,9]	0.0015
3	8	[6,7]	0.0015
4	16	[14,15]	0.001
5	15	[13,14]	0.0015
6	9	[7,8]	0.0015
7	11	[9,10]	0.001

3.1.2 算例二

算例二中有1个委托方和5个承包商, m = 5. 每个承包商负责一个子项目, 且各子项目之间

是并行关系. 各子项目中的活动数分别为: $N_i = \{99988\}$, μ_{ij} 的取值为: $\{0.0010.00150.0015$ 0.00150.00150.00150.00160.00160.001}. 各自项目的其他参数与例一中相同.

3.2 仿真结果

以算例一为例,对仿真结果进行说明. 仿真结果列于表 2 中,进行进度风险控制之前项目的工期是 50 d,控制之后的工期是 44 d,实际拖期水平为 0. 046,达到了委托方对工期的要求,有效地实现了按时完工并且所用资金最小化的目的,成功地进行了进度风险的控制. 算例一中算法参数设置为 NG = 100, S = 0.05, V = 10 000.

表 2 算例一的仿真结果 Table 2 Simulation results for example 1

指标	结果		
最小资金/ 元	642		
各活动的资金/ 元	121. 87, 121. 87, 92. 13, 53. 74, 46. 06,95,111. 32		
工期/ d	43. 57		
实际拖期水平	0. 046		
各活动执行时间/ d	10. 62 ,8. 33 ,6. 97 ,14. 76 ,14 , 7. 81 , 9. 84		
运行时间/ s	8.830		
关键路径	$1 \rightarrow 2 \rightarrow 3 \rightarrow 6 \rightarrow 7$		

3.3 算法性能分析

3.3.1 算法稳定性分析

将下式作为算法稳定性评价标准: Stability = X_{\min}/\bar{X} , X 是适应值, X_{\min} 是最小适应值, \bar{X} 是平均适应值. Stability 越接近于 1,则表示算法的稳定性越好. 取算例一的实验结果画图,由图 3 可知,本文中算法的稳定性 Stability \geq 0. 94,平均稳定性为 0. 962 5,表明算法稳定性较好.

3.3.2 算法收敛性分析

图 4 和图 5 表示算例二中邻域长度控制变量 S 和禁忌长度控制变量 V 对迭代次数的影响. 由图 4 可知,算例二各子项目的最大迭代次数分别为 13,14,13,16,18 次.

由图 5 可知,算例二各子项目的最大迭代次数各为 14,16,15,16,19 次,综上所述,可以将算例二的迭代次数设为 14,16,15,16,19 次,以减少计算冗余.最大迭代次数不超过 20,说明算法的收敛速度快.

3.3.3 与传统禁忌搜索算法的比较

采用传统禁忌搜索算法(TS)求解本问题. 实

验结果与改进的禁忌搜索算法(ETS)结果进行比较.由表3可以看出,ETS在寻优能力、稳定性和运行时间上较TS都有较明显优势.

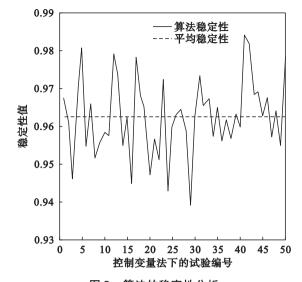


图 3 算法的稳定性分析 Fig. 3 Reliability analysis

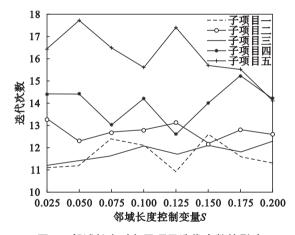


图 4 邻域长度对各子项目迭代次数的影响 Fig. 4 Impact of neighbourhood size on iteration of subprojects

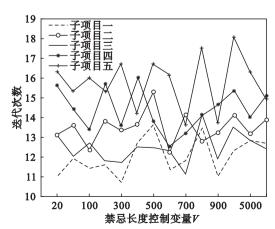


图 5 禁忌长度对子项目迭代次数的影响 Fig. 5 Impact of tabu table length on iteration of subprojects

表 3 两种算法结果的比较 Table 3 Compare of the two algorithms

算例	算法	平均适应值	方差	运行时间/s
→	TS	793	0. 783 2	10. 32
	ETS	654	0. 962 5	8. 83
<u> </u>	TS	6 928	0. 675 4	131. 31
	ETS	5 503	0.9084	76. 16

4 结 语

本文针对 IT 服务外包项目进度风险控制问题,设计了改进的禁忌搜索算法.使用启发式方法产生初始解,构造了动态禁忌表和邻域表.通过二个算例对问题进行仿真实验,实验结果表明所设计的风险控制模型和改进的禁忌搜索算法,对于定量化的描述此类决策问题并求解是有效的,起到了为 IT 外包进度风险控制提供辅助决策的作用.

参考文献:

- [1] Lacity M C, Khan S A, Willcocks L P. A review of the IT outsourcing literature; insights for practice [J]. *Journal of Strategic Information Systems*, 2009, 18(3):130-146.
- [2] 曹萍,陈福集,张剑.基于进度的软件外包项目风险优化控制决策[J].武汉大学学报(工学版),2012,45(3):

385 - 388.

(Cao Ping, Chen Fu-ji, Zhang Jian. Risk optimization control decision-making of software outsourcing project based on schedule [J]. *Journal of Wuhan University* (*Engineering Science Edition*), 2012, 45(3):385-388.)

- [3] Fan Z P, Suo W L, Feng B, et al. Identifying risk factors of IT outsourcing using interdependent information: an extended DEMATEL method [J]. Expert Systems with Applications, 2012,39(3):3832 –3840.
- [4] Huang K. Research on risk early-warning of information technology outsourcing project based on neural network [J]. Applied Mechanics and Materials, 2013, 411;2400 – 2405.
- [5] Abyazi-Sani R, Ghanbari R. An efficient tabu search for solving the uncapacitated single allocation hub location problem [J]. Computers & Industrial Engineering, 2016, 93: 99-109.
- [6] Christoph S. Distributed decision making [M]. Berlin: Springer-Verlag, 2003:125 156.
- [7] Xhafa F, Sánchez C, Barolli A, et al. Solving mesh router nodes placement problem in wireless mesh networks by tabu search algorithm [J]. *Journal of Computer and System Sciences*, 2015, 81(8):1417-1428.
- [8] Li X, Gao L. An effective hybrid genetic algorithm and tabu search for flexible job shop scheduling problem [J]. International Journal of Production Economics, 2016, 174: 93-110.
- [9] Zeng Z, Yu X, He K, et al. Iterated tabu search and variable neighborhood descent for packing unequal circles into a circular container [J]. European Journal of Operational Research, 2016, 250(2):615-627.

(上接第765页)

参考文献:

- [1] Schmidt R O. Multiple emitter location and signal parameter estimation [J]. *IEEE Transactions on Antennas and Propagation*, 1986, 34(3):276 280.
- [2] Mao W P, Li G L, Xie X, et al. DOA estimation of coherent signals based on direct data domain under unknown mutual coupling[J]. IEEE Antennas and Propagation Society, 2014, 13(1):1528-1528.
- [3] Niow C H, Hui H T. Improved noise modeling with mutual coupling in receiving antenna arrays for direction-of-arrival estimation [J]. *IEEE Transactions on Wireless Communications*, 2012, 11(4):1616-1621.
- [4] Reddy V V, Ng B P, Khong A W H. Insights into MUSIC-like algorithm [J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2013,61(10):2551-2556.
- [5] 朱伟,郑禹. 强相干干扰下弱信号波达方向估计[J]. 雷达科学与技术,2015,13(1):60-64.
 (Zhu Wei, Zheng Yu. DOA estimation of weak signals under coherent intensive interferences [J]. Radar Science and Technology,2015,13(1):60-64.)
- [6] Li J, Stoica P. Efficient mixed-spectrum estimation with applications to target feature extraction [J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 1996, 44(2):281-295.
- [7] 张静,廖桂生,张洁. 强信号背景下基于噪声子空间扩充的 弱信号 DOA 估计方法[J]. 系统工程与电子技术,2009,31

(6):1279 – 1283.

- (Zhang Jing, Liao Gui-sheng, Zhang Jie. DOA estimation based on extended noise subspace in the presence of strong signals [J]. *System Engineering and Electronics*, 2009, 31 (6):1279-1283.)
- [8] Pillali S U, Kwon B H. Forward/backward spatial smoothing techniques for coherent signal identification [J]. *IEEE Transactions on Acoustics*, *Speech*, *and Signal Processing*, 1989, 37(1):8-15.
- [9] Zhang W, Liu W, Wang J, et al. Joint transmission and reception diversity smoothing for direction finding of coherent targets in MIMO radar[J]. *IEEE Journal of Selected Topics* in Signal Processing, 2014, 8(1):115-124.
- [10] Linebarger D A, Degroat R D, Dowling E M. Efficient direction-finding methods employing forward/backward averaging [J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 1994,42(8):2136-2145.
- [11] Ma R, Barzigar N, Roozgard A, et al. Decomposition approach for low-rank matrix completion and its applications [J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2014, 62 (7): 1671 1683.
- [12] 郭艳,刘学亮,李宁,等. 基于协方差矩阵重构的 DOA 估计方法[J]. 解放军理工大学学报(自然科学版),2012,13 (1):1-5.
 - (Guo Yan, Liu Xue-liang, Li Ning, et al. Covariance matrix reconstruction approach for DOA estimation of spatial signals [J]. Journal of PLA University of Science and Technology (Natural Science Edition), 2012, 13(1):1-5.)